

Egy hosszú egyenes folyón utazunk folyásirányban lefelé egy kevés benzinnel rendelkező motorcsónakon. A folyószakasz hosszú, ezért csak időnként kapcsoljuk be a motort, különben csak az áramlás sebességével utazunk (sodródunk) lefelé. Amikor a motor működik, akkor a parthoz viszonyított sebesség az áramlás sebességének és a motorcsónak vízhez viszonyított sebességének összege lesz, mivel a csónak mindig az áramlás irányában áll.

Készítsünk programot, amely a különböző folyószakaszok v_i áramlási sebességének, a motorcsónak vízhez viszonyított v_m sebességének és maximális működtetési idejének ismeretében megadja a kiindulási helytől L távolságra lévő célba érkezés minimális idejét.

A standard bemenet első sora négy számot tartalmaz: a megteendő folyószakasz L ($1 \leq L \leq 100$) hosszát (km), a motorcsónak $1 \leq v_m \leq 10$ sebességét (km/h) a vízhez képest, a motor T ($1 \leq T \leq 10$) maximális üzemeltetési idejét (h) és a különböző sodrási sebességű folyószakaszok N ($1 \leq N \leq 50$) számát. Az ezt követő N sor soronként két számot tartalmaz: az adott sodrású folyószakasz elejének a kiindulási helytől mért távolságát ($0 \leq E_i \leq L$) (km) és a folyószakasz sodrási sebességét v_i ($1 \leq v_i \leq 10$) (km/h).

A standard kimenetre írjuk ki a célba érkezés minimális idejét órában, három tizedesjegy pontossággal.

Példa bemenet (a / jel új sort helyettesít)	Kimenet
20 2 3 5 / 0 2 / 3 1 / 7 2 / 12 1 / 15 2	8.167

Beküldendő egy tömörített `i439.zip` állományban a program forráskódja, valamint a program rövid dokumentációja, amely tartalmazza a megoldás rövid leírását, és megadja, hogy a forrásállomány melyik fejlesztői környezetben fordítható.