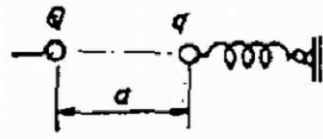


A golyó teljes energiája az elektrosztatikus és a rugalmas helyzeti energia és a mozgási energia összege:

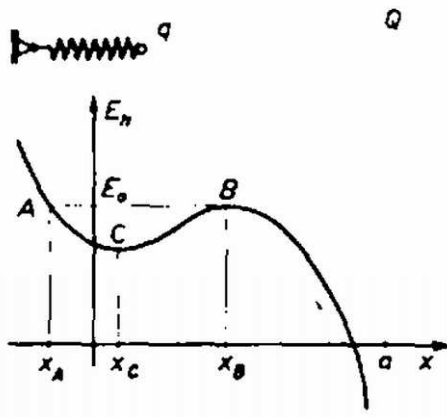
$$(1) \quad E = E_h + E_m = k \frac{qQ}{a-x} + \frac{1}{2} D x^2 + \frac{1}{2} m v^2.$$

( $Q$  és  $q$  ellentétes előjelű, így  $qQ < 0$ .)



Ábrázoljuk vázlatosan a helyzeti energiát a golyó helyzete függvényében! A golyó a helyi minimum környezetében végezhet rezgéseket. Adott  $E$  teljes energia esetén a rezgés azon a szakaszon történhet, ahol  $E_h \leq E$ , tehát a mozgási energiára nemnegatív érték adódik. A legnagyobb amplitúdójú rezgés szélső pontjai  $A$  és  $B$ , a teljes energia ekkor a helyzeti energia helyi maximumának  $E_0$  értékével egyenlő.

1. Vizsgáljuk meg először, hogy a paraméterek milyen választása mellett jöhet létre egyáltalán rezgés! A golyóra ható erő két pontban, a helyzeti energia maximumánál ( $B$ ) és az egyensúlyi helyzetben ( $C$ ) nullával egyenlő (l. az ábrát).



$$(2) \quad F = -\frac{dE_h}{dx} = -\frac{kqQ}{(a-x)^2} - Dx = 0,$$

ahonnan

$$(3) \quad Dx(a-x)^2 + kqQ = 0,$$

$$(3') \quad Dx^3 - 2Dax^2 + Da^2x + kqQ = 0.$$

Ha  $D$ -t csökkentjük, a helyzeti energiát egyre inkább az elektrosztatikus energia határozza meg, kis  $D$ -k esetén ( $D \leq D_0$ ) a minimum eltűnik. Határesetben a (3) egyenlet a  $B$  és  $C$  ponthoz tartozó megoldása egybeesik, tehát a hozzátartozó gyöktényező az egyenlet gyöktényezőss alakjában kétszer fordul elő! Ennek következtében ez a gyök a bal oldal deriváltjának is gyöke:

$$(4) \quad 3Dx^2 - 4Dax + Da^2 = 0.$$

Ez az egyenlet már csak másodfokú, a fizikailag lényeges gyöke  $a/3$ . (A második gyök  $a$ .) Ha tehát  $D$  egy értéke mellett  $B$  és  $C$  egy pontba esik, ez a pont  $x = a/3$ -nál van. A (3) egyenletbe helyettesítve  $D_0$  meghatározható:

$$(5) \quad D_0 = -\frac{27}{4} \cdot \frac{kqQ}{a^3}.$$

Rezgés csak akkor jöhet létre, ha  $D > D_0$ .

A további számítások során harmadfokú egyenletek megoldására lesz szükség. Ez ugyan általános esetben is megtehető, azonban az összefüggések annyira bonyolulttá válnak, hogy taglalásuk gyakorlatilag lehetetlen. Ezért ezután csak azzal a speciális esettel foglalkozunk, amikor  $D = 2D_0$ .

2. Határozzuk meg a maximális amplitúdójú rezgés nyugalmi helyzetét és szélső pontjait! A  $B$  és  $C$  pontban a golyóra ható erők eredője nulla. A (3) egyenletben  $D$  helyére  $2D_0$ -at helyettesítve és az  $x = y + (2a/3)$  új ismeretlent bevezetve

$$(6) \quad y^3 - (a^2/3)y = 0.$$

Az egyenlet három gyöke közül  $y_B = 0$ ,  $x_B = 2a/3$  a  $Q$  töltéshez közeli szélső pontot határozza meg.  $y = a(\sqrt{3}/3)$  esetén  $x > a$ , ez fizikailag értelmetlen gyök.  $y_C = -a(\sqrt{3}/3)$ ,  $x_C = a(2 - \sqrt{3})/3$  a rezgés nyugalmi helyzetét adja.

A rezgés teljes energiájára  $x_B$ -t (1)-be helyettesítve  $E_0 = 0$  adódik.  $E > 0$  esetén a golyó a  $Q$  töltésbe zuhan,  $E(x_C) < E \leq E_0 = 0$  esetén rezgés alakul ki. A helyzeti energia a másik szélső helyzetben is  $E_0 = 0$ , így (1)-ből  $x_A$ -ra harmadfokú egyenlet adódik. Ennek az egyenletnek  $x_B$  is (kétszeres) gyöke, így  $x_B$  gyöktényezőjével osztva az egyenlet fokszáma redukálható és  $x_A$  könnyen meghatározható,  $x_A = -a/3$ .

A rezgés teljes amplitúdója tehát  $x_B - x_A = a$ , nyugalmi helyzete  $x_C = a(2 - \sqrt{3})/3$ .

A legnagyobb energiájú „rezgés” tehát tulajdonképpen nem rezgés, mivel a  $B$  pontban levő labilis egyensúlyi helyzetet a golyó egyre csökkenő sebességgel végtelen hosszú idő alatt éri el.  $E_0$ -nál akármilyen kis értékkel kisebb energiák esetén a rezgésidő természetesen véges.

3. Érdeemes meghatározni a nagyon kis amplitúdójú rezgések rezgésidejét. A mozgás ekkor jó közelítéssel harmonikus rezgőmozgásnak tekinthető. Ugyanis az  $y$  kitérést  $x_C$ -től számítva a visszatérítő erő (2) alapján:

$$\begin{aligned} F &= -\frac{kqQ}{(a-y-x_C)^2} - D(y+x_C) = -\frac{kqQ}{[(a-x_C)-y]^2} - D(y+x_C) \approx \\ &\approx -\frac{kqQ}{(a-x_C)^2 - 2(a-x_C)y} - D(y+x_C) = -\frac{kqQ}{(a-x_C)^2} \left[ \frac{1}{1 - \frac{2y}{a-x_C}} \right] - D(y+x_C) \approx \\ &\approx -\frac{kqQ}{(a-x_C)^2} \left( 1 + \frac{2y}{a-x_C} \right) - D(y+x_C) = -\frac{kqQ}{(a-x_C)^2} - Dx_C - \left[ \frac{2kqQ}{(a-x_C)^3} + D \right] y. \end{aligned}$$

Az első két tag összege (2) alapján 0, hiszen  $x_C$  az egyensúlyi helyzet. Így a visszatérítő erő közelítőleg  $y$ -nal arányos, az arányossági tényező

$$D^* = D + \frac{2kqQ}{(a-x_C)^3},$$

a  $D = 2D_0$  speciális esetben

$$D^* = \frac{2kqQ}{a^3} \left( \frac{3}{1+\sqrt{3}} \right)^3 + D = -\frac{27kqQ}{2a^3} (6 - 3\sqrt{3}).$$

A kis amplitúdójú rezgések rezgésideje tehát

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{D^*}}.$$