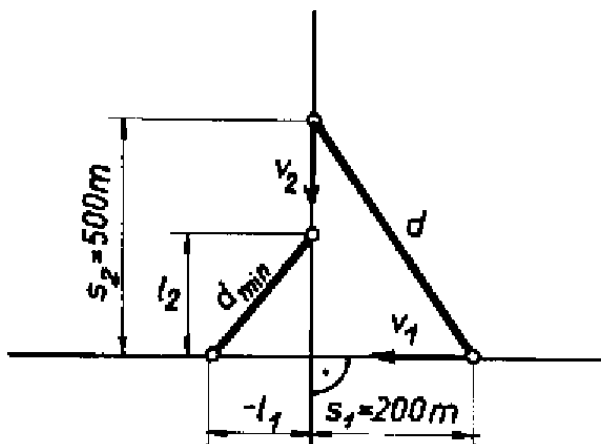


Írjuk fel a két autó távolságát az idő függvényében (l. az 1. ábrát):



1. ábra

$$d = \sqrt{(s_1 - v_1 t)^2 + (s_2 - v_2 t)^2}.$$

Ha d minimális, akkor d^2 is az, tehát elég a gyökjel alatti kifejezés minimumának a helyét és értékét megkeresni. A négyzetre emelést elvégezzük és a kapott másodfokú polinomot teljes négyzetté alakítjuk:

$$\begin{aligned} d^2 &= (v_1^2 + v_2^2)t^2 - 2(s_1 v_1 + s_2 v_2)t + (s_1^2 + s_2^2) = \\ &= (v_1^2 + v_2^2) \left[t - \left(\frac{s_1 v_1 + s_2 v_2}{v_1^2 + v_2^2} \right) \right]^2 + \left(s_1^2 + s_2^2 - \frac{(s_1 v_1 + s_2 v_2)^2}{v_1^2 + v_2^2} \right). \end{aligned}$$

A második tag nem függ az időtől, az első tag értéke pedig vagy pozitív vagy 0. d^2 akkor minimális, amikor az első tag eltűnik, azaz

$$t = \frac{s_1 v_1 + s_2 v_2}{v_1^2 + v_2^2}.$$

Ekkor

$$\begin{aligned} d_{\min}^2 &= s_1^2 + s_2^2 - \frac{(s_1 v_1 + s_2 v_2)^2}{v_1^2 + v_2^2} = \frac{(s_1 v_2 - s_2 v_1)^2}{v_1^2 + v_2^2}, \\ d_{\min} &= \frac{(s_1 v_1 - s_2 v_2)}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}. \end{aligned}$$

Számadatainkkal :

$$t = 22,15 \text{ sec}, \quad d_{\min} = 305 \text{ m}.$$

A kocsik távolsága ekkor a kereszteződéstől

$$l_1 = s_1 - v_1 t = -169 \text{ m}, \quad l_2 = s_2 - v_2 t = 254 \text{ m}.$$

l_1 negatív volta azt jelenti, hogy a kocsi túlhaladt a kereszteződésen.

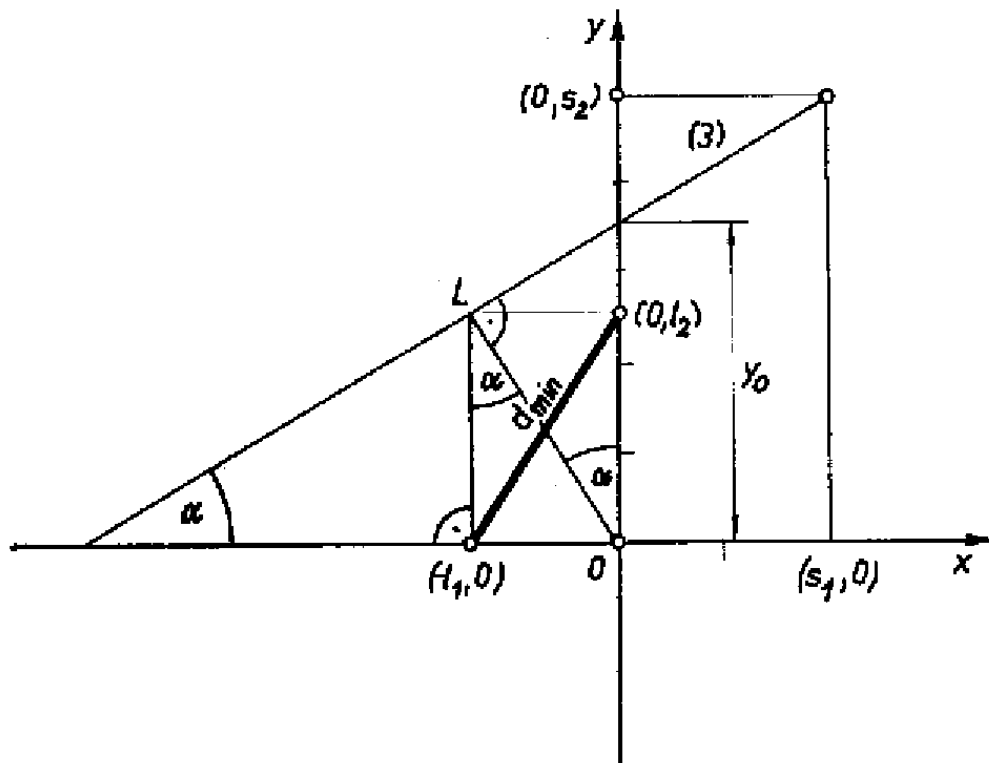
Samu Péter (Csongrád, Batsányi J. Gimn., II. o. t.)

II. megoldás. Tekintsük az útkereszteződést derékszögű koordináta-rendszernek! A távolságokat mérjük úgy, hogy a megadott helyzetben az első autó koordinátái legyenek $(s_1; 0) = (200 \text{ m}; 0)$, a másodiké pedig $(0; s_2) = (0; 500 \text{ m})$. A koordináták az idő függvényében

$$\begin{aligned} (1) \quad & x_1 = s_1 - v_1 t, \quad y_1 = 0; \\ (2) \quad & x_2 = 0, \quad y_2 = s_2 - v_2 t. \end{aligned}$$

x_1 és y_2 segítségével t -t kiküszöböljük:

$$(3) \quad y_2 = s_2 - v_2 \left(\frac{s_1 - x_1}{v_1} \right) = x_1 \frac{v_2}{v_1} + \frac{s_2 v_1 - s_1 v_2}{v_1}.$$



2. ábra

A kapott kifejezés egy egyenest ír le (2. ábra), amely megadja a második autó helyzetét az elsőével: az egyenes bármely pontjának x -koordinátája megfelel az első autó egy helyzetének, az y -koordinátája pedig a másodikénak ugyanabban az időpillanatban. A két autó távolsága egyenlő a pontnak az origótól mért távolságával: a két autó helyét összekötő szakasz és az OL szakasz ugyanannak a téglalapnak a két átlója. A minimális távolság a (3) egyenes távolsága az origótól. Ez az ábra segítségével meghatározható.

$$\operatorname{tg} \alpha = v_2/v_1 = 2/3,$$

$$y_0 = s_2 - (v_2/v_1)s_1,$$

$$d_{\min} = y_0 \cos \alpha,$$

$$l_2 = d_{\min} \cdot \cos \alpha;$$

$$l_1 = -d_{\min} \cdot \sin \alpha.$$

Az időpont, amelyben ez bekövetkezik, akár az (1), akár a (2) egyenlet segítségével meghatározható $x_1 = l_1$ vagy $y_2 = l_2$ helyettesítéssel.

Bagi Barnabás (Barcs, Gimn. és Vízügyi Szakközépisk., II. o. t.)