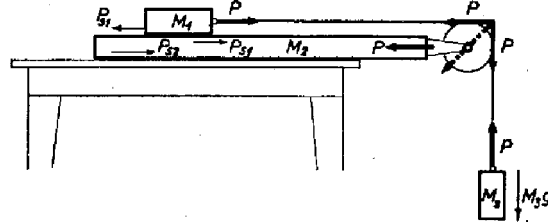


Legyen először minden súrlódási együttható nulla. A gyorsulások és a kötelerő ekkor csak a testek tömegétől és a gravitációs gyorsulástól függenek. A négy ismeretlen meghatározásra írjuk fel a mozgásegyenleteket. Ez három egyenletet szolgáltat (három testből áll a rendszer). A negyedik egyenletet a köztük fellépő geometriai kényszer fogja megadni: a súlytalan, abszolút hajlékony, de nyújthatatlan fonál a testek által megtett utak, illetőleg a gyorsulások között szab meg egy kapcsolatot.



A három mozgásegyenlet (l. az ábrát)

$$\begin{aligned} (1) \quad & M_1 a_1 = P, \\ (2) \quad & M_2 a_2 = P, \\ (3) \quad & M_3 a_3 = M_3 g - P. \end{aligned}$$

A megtett utak:

$$s_1 = \frac{a_1}{2} t^2, \quad s_2 = \frac{a_2}{2} t^2, \quad s_3 = \frac{a_3}{2} t^2.$$

$s_1$  és  $s_2$  megadják a vízszintes kötélrész rövidülését,  $s_3$  pedig a függőleges szakasz növekedését. Mivel a kötéll hossza mozgás közben nem változik,

$$\begin{aligned} (4) \quad & s_1 + s_2 = s_3, \quad \text{ahonnan} \\ & a_1 + a_2 = a_3. \end{aligned}$$

(4)-et (1), (2) és (3) alapján

$$\frac{P}{M_1} + \frac{P}{M_2} = \frac{M_3 g - P}{M_3}$$

alakba írva adódik  $P$  értéke:

$$P = \frac{M_1 M_2 M_3}{M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3} \cdot g.$$

Ezt visszahelyettesítve megkapjuk a keresett gyorsulásokat:

$$\begin{aligned} a_1 &= \frac{M_2 M_3}{M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3} \cdot g, \quad a_2 = \frac{M_1 M_3}{M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3} \cdot g, \\ a_3 &= \left( 1 - \frac{M_1 M_2}{M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3} \right) \cdot g. \end{aligned}$$

Az  $M_1$  és  $M_2$  tömegű testek egymáshoz viszonyított gyorsulása  $a_1 + a_2$ . Az indulástól számított  $s$  út megtételéhez szükséges  $t$  időt könnyen megkaphatjuk:

$$\begin{aligned} t &= \sqrt{\frac{2s}{a_1 + a_2}} = \sqrt{\frac{2s(M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3)}{g \cdot (M_2 M_3 + M_1 M_3)}} = \\ &= \sqrt{\frac{2s}{g} \cdot \frac{M_1 M_2 + M_1 M_3 + M_2 M_3}{M_3(M_2 + M_1)}}. \end{aligned}$$

Ha a lelógó kötélrész rövid, akkor a csiga mozgása következtében ez a kötélrész nem marad függőleges. Ekkor az  $M_3$  tömegű test mozgása bonyolult görbe pályán történik, ahol a fellépő gyorsulások a hajlásszögtől és a sebességtől is függenek (centripetális erő görbevonalú mozgásnál!). Ezért a fenti megfontolások és eredmények csak hosszú kötélen esetén érvényesek.

A feladat súrlódásos általánosítása azonos elvek alapján történhet, csak az az eset érdekes, ha az összes súrlódó erőt figyelembe vesszük.

Legyen az  $M_1$  és  $M_2$  tömegű testek közti súrlódási együttható  $\mu_1$ , az  $M_2$  tömegű test és az asztallap közti súrlódás együtthatója  $\mu_2$ .

Ekkor a három test mozgásegyenlete:

$$\begin{aligned}M_1 a_1 &= P - \mu_1 M_1 g, \\M_2 a_2 &= P - \mu_1 M_1 g - \mu_2 [(M_1 + M_2)g + P], \\M_3 a_3 &= M_3 g - P,\end{aligned}$$

ahol figyelembe kellett venni az  $M_2$  tömegű testre a felső lapján fellépő  $M_1$ -től származó súrlódó erőt, az asztallap és  $M_2$  között fellépő súrlódó erőt, amelyet az  $M_2$  tömeg,  $M_1$  tömeg és az  $M_3$  tömegtől származó  $P = M_3(g - a)$  erők határoznak meg.

Végül a negyedik egyenlet továbbra is érvényes:

$$a_1 + a_2 = a_3.$$

Az egyenletek megoldása:

$$\frac{P - \mu_1 M_1 g}{M_1} + \frac{P - \mu_1 M_1 g - \mu_2 [(M_1 + M_2)g + P]}{M_2} = \frac{M_3 g - P}{M_3},$$

ahonnan

$$\begin{aligned}P &= \frac{M_1 M_2 M_3}{M_1 M_2 + M_2 M_3 + M_1 M_3 (1 - \mu_2)} \left[ 1 + \frac{(\mu_1 + \mu_2)(M_1 + M_2)}{M_2} \right] \cdot g, \\a_1 &= \left\{ \frac{M_2 M_3}{M_1 M_2 + M_2 M_3 + M_1 M_3 (1 - \mu_2)} \left[ 1 + \frac{(\mu_1 + \mu_2)(M_1 + M_2)}{M_2} \right] - \mu_1 \right\} \cdot g, \\a_2 &= \left\{ \frac{M_1 M_3}{M_1 M_2 + M_2 M_3 + M_1 M_3 (1 - \mu_2)} \left[ 1 + \frac{(\mu_1 + \mu_2)(M_1 + M_2)}{M_2} \right] (1 - \mu_2) - \right. \\&\quad \left. - \left[ \mu_2 + \frac{M_1}{M_2} (\mu_1 + \mu_2) \right] \right\} \cdot g, \\a_3 &= \left\{ 1 - \frac{M_1 M_2}{M_1 M_2 + M_2 M_3 + M_1 M_3 (1 - \mu_2)} \left[ 1 + \frac{(\mu_1 + \mu_2)(M_1 + M_2)}{M_2} \right] \right\} \cdot g.\end{aligned}$$

Az indulástól számítva az  $M_1$  tömegű testnek az  $M_2$ -n mért  $s$  út megtételéhez szükséges ideje:

$$t = \sqrt{\frac{2s}{g\{XY \cdot [M_2 + M_1(1 - \mu_2)] - (\mu_1 + \mu_2)(1 + M_1/M_2)\}}},$$

ahol

$$X = \frac{M_3}{M_1 M_2 + M_2 M_3 + M_1 M_3 (1 - \mu_2)}, \quad Y = 1 + \frac{(\mu_1 + \mu_2)(M_1 + M_2)}{M_2}$$

Eddig minden további nélkül feltettük, hogy a testek mozognak. Ez nem magától értetődő, hiszen ha az adott tömegek esetén a súrlódási együttható nagy, akkor nem jön létre mozgás. Egyszerűség kedvéért legyen  $\mu_1 = \mu_2$ . Mivel

$$P_{s1} = \mu_1 M_1 g, \quad \text{és} \quad P_{s2} = \mu_2 [(M_1 + M_2)g + P]$$

ezért  $P_{s1} < P_{s2}$ , és mozgás esetén  $M_3 g > P$  kell, hogy teljesüljön. (Gyorsulás esetén az egyenlőség érvényes.)

Ha  $M_3 g = P$ , akkor  $M_3$  és  $M_1$  is egyenletesen mozog (miután meglöktük),  $M_2$  pedig nyugalomban van. Ekkor  $M_3 g = P = P_{s1}$ .

Ha  $M_3 g > P$ , akkor  $M_1$  is és  $M_3$  is gyorsulva mozog, ebből következik, hogy  $P > P_{s1}$ . De igaz az is, hogy ha  $M_3 g > P_{s1}$ , akkor  $M_3 g > P > P_{s1}$ . Ahhoz, hogy  $M_3$  és  $M_1$  gyorsulva mozogjon, elég az, hogy  $M_3 g > P_{s1}$  legyen, amiből a súrlódási együtthatóra  $\mu_1 < \frac{M_3}{M_1}$  kikötés adódik. Hogy  $M_2$  is mozogjon, kell, hogy

$$P_{s1} + P_{s2} < P \quad \text{igaz legyen.}$$

Egyenletes mozgáshoz  $\mu_1 M_1 g + \mu_2 [(M_1 + M_2)g + P] = P$  szükséges, ebből  $\mu_1 = \mu_2 = \mu$  esetben

$$\mu = \frac{P}{2M_1 g + M_2 g + P}.$$

Ahhoz, hogy  $M_2$  gyorsuljon, kell, hogy

$$\mu < \frac{P}{2M_1 g + M_2 g + P} \quad \text{teljesüljön.}$$

*Magyar Gábor* (Sopron, Berzsenyi D. g. IV. o. t.)

*Megjegyzés:* A feladat megoldható energiatétellel, ill. munkatétellel. Érvényes továbbá a vízszintes irányokra vonatkoztatva a mozgásmennyiség megmaradás tétele súrlódásmentes esetben (a függőleges sebességek vízszintes vetülete nulla). Figyeljük meg ellenőrzésként, hogy a súrlódásos megoldás  $\mu_1 = \mu_2 = 0$  helyettesítéssel az első kérdésre adott válaszokat adja.

**Holics László**